

Marek FLORKOWSKI¹, Jakub FURGAŁ²

ABB Corporate Research - Kraków (1), Akademia Górniczo-Hutnicza, Katedra Elektroenergetyki (2)

Analiza uszkodzeń uzwojeń na podstawie obliczeń odpowiedzi częstotliwościowej

Streszczenie: Przedstawiony model matematyczny uzwojeń został zastosowany w badaniach uszkodzeń uzwojeń transformatorów i maszyn elektrycznych prowadzonych metodą analizy odpowiedzi częstotliwościowej. Zamieszczono wyniki obliczeń admitancji uszkadzanych uzwojeń transformatorów rozdzielczych i silników elektrycznych. Wyniki badań teoretycznych porównano z wynikami eksperymentów.

Abstract: (Analysis of winding failures based on calculations of frequency response). The presented mathematical model of winding was used to investigate both transformer and electric machine winding failures. Investigations were made by use of the frequency response method. Calculation results of admittance of windings with turn-to-turn faults of medium voltage transformers and electrical machines were presented. The simulations results were compared with experiments.

Słowa kluczowe: modelowanie matematyczne uzwojeń, badania diagnostyczne, metoda analizy odpowiedzi częstotliwościowej. **Keywords:** mathematical modelling of windings, diagnostic investigations, the frequency response analysis method.

Wprowadzenie

Badania odkształceń lub uszkodzeń uzwoień transformatorów są wykonywane coraz częściej przy zastosowaniu metody analizy odpowiedzi częstotliwościowej (FRA - Frequency Response Analysis). Nowością jest badanie przy użyciu tej metody również uzwojeń maszyn elektrycznych. Jej podstawą są wyniki badań eksperymentalnych funkcji przenoszenia lub admitancji uzwojeń [1,2,3]. Stan techniczny uzwojenia jest oceniany na podstawie analizy porównawczej zależności częstotliwościowych funkcji przenoszenia lub admitancji rejestrowanych uzwojenia w różnych okresach eksploatacji. Używane są także w tym celu charakterystyki różnych faz tego samego urządzenia lub urządzeń bliźniaczych.

W badaniach uszkodzeń uzwojeń metodą analizy odpowiedzi częstotliwościowej wykorzystuje się związki miedzy deformacjami uzwojenia a zmianami jego parametrów elektrycznych. Zmiana kształtu uzwojenia, przesunięcie zwoju, cewki, całego uzwojenia lub zwarcie zwojów powoduje zmianę lokalnych pojemności lub indukcyjności. Z tym wiąże się zmiana przebiegu zależności częstotliwościowej funkcji przenoszenia lub Wyznaczone admitancji uzwojenia. zależności są porównywane z przebiegami zarejestrowanymi wcześniej. Odmienne kształty tych funkcji świadczą 0 przemieszczeniu lub uszkodzeniu uzwojenia [4,5].

Trwaja intensywne prace badawcze, których celem jest doskonalenie metody częstotliwościowej wykrywania uszkodzeń uzwojeń. Wyznaczenie zależności między zniekształceniami uzwojeń a zmianami charakterystyk częstotliwościowych funkcji przenoszenia lub admitancji uzwojeń ma w niej podstawowe znaczenie. Do tej pory nie opracowano jednak jednoznacznych kryteriów oceny stanu technicznego uzwojeń. W badaniach prowadzonych w tej dziedzinie są wykorzystywane także wyniki obliczeń funkcji przenoszenia i admitancji uzwojeń. Obliczenia charakterrystyk częstotliwościowych transformatorów i maszyn elektrycznych są pomocne przy interpretacji charakterystyk doświadczalnych [6]. Modele matematyczne mogą być użyte do symulowania uszkodzeń uzwojeń. Charakterystyki teoretyczne można porównać z doświadczalnymi i analizować charakter i zakres uszkodzenia lub zniekształcenia uzwojenia. Możliwość wspomagania badań doświadczalnych uzwojeń przez zastosowanie wyników obliczeń

odpowiedzi częstotliwościowej sprawia, że intensywnie rozwijane są prace nad modelowaniem matematycznym uzwojeń w szerokim zakresie czestotliwości.

W artykule przedstawiono model matematyczny uzwojeń bazujący na schemacie zastępczym z parametrami skupionymi. Model zastosowano do obliczeń zależności częstotliwościowych admitancji uzwojeń transformatora oraz silnika elektrycznego, poddawanych wybranym zniekształceniom i uszkodzeniom. Wyniki obliczeń porównano z wynikami badań eksperymenttalnych.

Model matematyczny uzwojeń

Schemat zastępczy uzwojeń zastosowany w obliczeniach przedstawiono na rysunku 1. Schemat jest tworzony przez zastąpienie części uzwojeń, cewek, warstw lub ich fragmentów przez indukcyjności własne i wzajemne, pojemności doziemne i wzdłużne, rezystancje uzwojeń oraz konduktancje układu izolacyjnego [7,8].



Rys. 1. Schemat zastępczy uzwojeń

(1

Dla każdego węzła schematu można zapisać następujące równanie:

)
$$I_{C}(t) + I_{G}(t) + I_{L}(t) = 0$$

gdzie: $\vec{I}_{C}(t)$, $\vec{I}_{G}(t)$, $\vec{I}_{L}(t)$ – macierze prądów w gałęziach pojemnościowych, konduktancyjnych i indukcyjno-rezystancyjnych połączonych z węzłem.

Zależności napięciowo-prądowe dla gałęzi schematu przedstawiają następujące zależności:

(2)
$$I'_{C}(t) = C_{g} \frac{dU_{C}(t)}{dt}$$

(3)
$$I'_{G}(t) = G_{g} U_{G}(t)$$

(4)
$$U_{L}(t) = L \frac{dI'_{L}}{dt} + R I'_{L}(t)$$

gdzie:

- $U_C(t), U_G(t), U_L(t)$ macierze napięć na gałęziach pojemnościowych, konduktancyjnych i indukcyjno-rezystancyjnych,
 - C_g, G_g, R,L macierze pojemności, konduktancji, rezystancji i macierze indukcyjności własnych i wzajemnych między sekcjami uzwojenia.

Celem dalszych przekształceń jest wyznaczenie zależności między napięciami na gałęziach i prądami gałęziowymi a napięciami węzłowymi *U* oraz prądami *I*. Są one zależne od konfiguracji schematu zastępczego, która jest uwzględniana przez wprowadzenie:

- macierzy łączącej T_C, której struktura jest zależna od połączeń pojemności w schemacie zastępczym,
- macierzy T_G, uwzględniającej układ połączeń konduktancji,
- macierzy T_L, o strukturze zależnej od połączeń indukcyjności w modelu.

Liczba wierszy macierzy T_C jest równa liczbie pojemności, a liczba kolumn równa się liczbie węzłów w układzie. Macierz zawiera wartości 1 albo –1, umieszczone w przecięciach wierszy macierzy (których numery odpowiadają numerom kondensatorów w obwodzie) i kolumn (z numerami zgodnymi z numerami węzłów, z którymi te pojemności są połączone). Struktura macierzy łączących T_G i T_L jest podobna do struktury macierzy T_C [8].

Konsekwencją zastosowania macierzy łączących jest zastąpienie w równaniach (2-4) napięć gałęziowych napięciami węzłowymi. Po przekształceniach równania (2-4) przyjmują następującą postać:

(5)
$$I_C(t) = C \frac{dU(t)}{dt}$$

(6)
$$I_G(t) = G U(t)$$

(7)
$$U(t) = L \frac{dI_L(t)}{dt} + R I_L(t)$$

gdzie:

- $(8) C = T_C^{t} C_g T_C$
- $G = T^{'t}_{\ G} G_g T_G$

(10)
$$I_I = T^{'t}{}_I I^{'}{}_I$$

Po uwzględnieniu zależności (5), (6) i (10) w równaniu (1) i wzięciu pod uwagę zależności (7) uzyskuje się układ równań reprezentujący związki między napięciami doziemnymi w węzłach a prądami w gałęziach rezystancyjno-indukcyjnych schematu [8]:

(11)
$$C \frac{dU(t)}{dt} + GU(t) + T_L^{'t}I_L(t) = 0$$

(12) $L \frac{dI_L(t)}{dt} - T_L^{'t}U(t) + RI_L(t) = 0$

Warunki brzegowe - wynikające z uziemienia, sposobu połączenia węzłów oraz przyłożenia zewnętrznego źródła

napięcia $u_e(t)$ - są uwzględniane przez wprowadzenie przekształceń układu równań (11-12) polegające na:

- usunięciu w równaniu (11) wiersza z macierzy U(t) oraz T_L^i , z macierzy T_L^i kolumny, a z macierzy C i G wiersza i kolumny o numerze zgodnym z numerem uziemionego węzła w przypadku uziemienia węzła schematu,
- dodaniu do siebie odpowiednio: wierszy oraz kolumn w macierzy *C*, a także kolumn w macierzy T'_{L} (wierszy w macierzy T'_{L}) o numerach zgodnych z numerami węzłów połączonych w przypadku połączenia węzłów schematu.

Po dołączeniu do węzła *k* schematu zewnętrznego źródła napięcia $u_e(t)$ niewiadome napięcie $u_k(t)$ w układzie równań (11-12) jest zastępowane znaną funkcją $u_e(t)$. Przekształcenia macierzy są wówczas podobne do przekształceń wykonywanych w przypadku uziemienia węzła. Wtedy jednak kolumna C_u , z czynnikiem $du_e(t)/dt$, oraz kolumny G_u i T_{Lu} , z czynnikiem $u_e(t)$, są przenoszone na prawą stronę równania [8].

Po tych przekształceniach układy równań (11) i (12) są zapisane w postaci:

(13)
$$C \frac{dU(t)}{dt} + GU(t) + T'_{L}I(t) = -C_{u} \frac{du_{e}(t)}{dt} - G_{u}u_{e}(t)$$

(14) $L \frac{I_{L}(t)}{dt} - T'_{L}U(t) + RI_{L}(t) = T'_{Lu}u_{e}(t)$

gdzie:

- C_w G_u wektory, stanowiące fragmenty macierzy C i Gzawierające odpowiednio pojemności i konduktancje między węzłem do którego przyłożono napięcie zewnętrzne $u_e(t)$ a węzłami sąsiednimi,
 - T'_{Lu} macierz, którą stanowi kolumna macierzy T'_{L} , o numerze zgodnym z numerem węzła, do którego przyłożono napięcie zewnętrzne $u_e(t)$ [8].

W układzie równań (13-14) macierze: *U*, *C*, *G*, T_L , $T_L^{'t}$ oraz C_w , G_u *i* T_{Lu} nie zawierają wierszy i kolumn usuniętych uprzednio w celu uwzględnienia warunków brzegowych.

W przypadku, gdy przebieg napięcia wymuszającego $u_e(t)$ jest sinusoidalny układ równań (13-14) można przedstawić w postaci [9]:

(15)
$$(j\omega C + G) U + T'_L I_L = -(j\omega C_u + G_u) U_e$$

(16) $(j\omega L + R) I_L - T_L U = T_{Lu} U_e$

który w uproszczonej formie jest zapisywany następująco:

$$Y U + T'' I_L = - Y_u U_e$$

Po przekształceniach równania (17-18) są przedstawione w następującej formie:

(19)
$$U = (Y + T_{L}^{i} Z^{I} T_{L})^{-1} (T_{L}^{i} Z^{I} T_{Lu} U_{e} + Y_{u} U_{e})$$

(20)
$$I_L = Z^{I} (T_L U + T_{Lu} U_e)$$

gdzie: $Y, Y_w Z$ – macierze odpowiednio: admitancji i impedancji układu wyrażonych wzorami: $Y = j\omega C + G$; $Y_u = j\omega C_u + G_w$; $Z = j\omega L + R$

Równania (14) i (15) mogą być użyte do obliczeń wektorów napięć doziemnych *U* w węzłach oraz prądów *I* w gałęziach indukcyjno-rezystancyjnych schematu zastępczego uzwojenia.

Struktury macierzy admitancji *Y*, Y_{uz} , impedancji *Z* oraz macierzy łączących T_L i T_{Lu} przedstawiają zależności (21), (22) i (23) [8].



Wartości elementów Y macierzy Y są równe sumom wartości wszystkich admitancji gałęzi połączonych z poszczególnymi węzłami. Wartości Y* są równe wartościom admitancji gałęzi między sąsiednimi węzłami schematu w obwodzie tego samego uzwojenia. Wartości elementów Y** są równe natomiast wartościom (ze znakiem ujemnym) admitancji gałęzi między sąsiednimi węzłami różnych uzwojeń. Wartości admitancji Y, Y* i Y** są obliczane przy wykorzystaniu następujących zależności:

(24) $Y_{(j-1)(n+1)+i,(j-1)(n+1)+1} = G_i + j\omega C_i + g_{i,i-1} + j\omega K_{i,i-1} + g_{i,i+1} + j\omega K_{i,i+1}$

- (25) $Y_{(j-1)(n+1)+1,(j-1)(n+1)+i+1}^{*} = -(g_{i,i+1}+j\omega K_{i,i+1})$
- (26) $Y^*_{(j-1)(n+1)+i+1,(j-1)(n+1)+i} = -(g_{i+1,i}+j\omega K_{i+1,i})$

gdzie: *i* = 1,2 ... *n*+1, *j* = 1,2 ... *w*

(27) $Y^{**}_{(j-1)(n+1)+1,j(n+1)+i} = -(G_{i,j+1}+j\omega C_{i,j+1})$

(28)
$$Y_{j(n+1)+i,(j-1)(n+1)+i} = -(G_{i,j+1}+j\omega C_{i,j+1})$$

gdzie:
$$i = 1, 2 \dots n+1, j = 1, 2 \dots w-1$$

W macierzy impedancji Z (zależności (22)) wyróżnia się trzy różne elementy Z, Z^* i Z^{**} . Ich wartości wynikają z następujących zależności:

(29)
$$Z_{(k-1)n+i, (k-1)n+i} = R_{ii(k)} + j\omega L_{ii(k)}$$

gdzie: $k = 1, 2...w$; $i = 1, 2...n$
(30) $Z^{*}_{(k-1)n+i, (k-1)n+j} = j\omega L_{ij(k)}$
gdzie: $k = 1, 2...w$; $i = 1, 2...n-1$; $j = i+1$, $i+2...n$

(31)
$$Z^{**}_{(k-1)n+i, (l-1)n+j} = j\omega L_{ik-jl}$$

gdzie: k=1,2...w-1; l=k+1,k+2...w; i=1,2...n; j=i+1, i+2...n; $L_{ii(k)}$, $R_{ii(k)}$ - indukcyjność własna sekcji *i* uzwojenia *k* i jej rezystancja, $L_{ij(k)}$ - indukcyjność wzajemna między sekcjami *i* oraz *j* uzwojenia, L_{ik-jl} - indukcyjność wzajemna między sekcją *i* uzwojenia *k* oraz sekcją *j* uzwojenia *l*.

Przekątna główna macierzy *Z* zawiera impedancje sekcji poszczególnych uzwojeń. Pozostałe elementy określają impedancje wzajemne między uzwojeniami.

Struktura macierzy łączącej T_L jest zapisywana zgodnie z zasadą wyrażoną następującymi wzorami:

(32) $T_{(j-1)n+1,(j-1)(n+1)+1} = 1$ i = 1, 2..., n, j = 1, 2..., w

(33)
$$T_{(j-1)n+1,(j-1)(n+1)+i+1} = -1$$
 $i = 1, 2...n, j = 1, 2...w$

Indukcyjności własne i wzajemne uzwojeń sa wyznaczane przy założeniu liniowości charakterystyki magnesowania i pominięciu histerezy magnetycznej rdzenia. Uwzględniane jest zjawisko generowania prądów wirowych. Ma ono bowiem istotny wpływ na wartości indukcyjności uzwojeń i straty energii w rdzeniu. Przy częstotliwościach przekraczających kilkaset kiloherców wpływ rdzenia na indukcyjności uzwojeń można pominąć [10,11]. Kondensatory C i K reprezentują pojemności do ziemi sekcji i pojemności między sekcjami sąsiednich uzwojeń. Ich wartości są wyznaczane przy zastosowaniu zależności zamieszczonych w publikacji [12]. W obliczeniach konduktancji G i g układu izolacyjnego są uwzględniane wartości współczynnika strat dielektrycznych tgð materiałów izolacyjnych [13]. Rezystancje R sekcji uzwojeń wyrażają wzory przedstawione w artykule [14], opracowane z uwzględnieniem zjawiska naskórkowości w przewodach.

Parametry uzwojeń maszyn elęktrycznych są wyznaczane przy wykorzystaniu zależności zamieszczonych w artykułach [15,16,17].

Obliczenia odpowiedzi częstotliwościowych uszkadzanych uzwojeń

Wykonano obliczenia zależności częstotliwościowej admitancji uzwojenia wysokiego napięcia transformatora rozdzielczego o mocy 160 kVA [18]. Uzwojenie składa się z siedmiu warstw nawiniętych drutem o średnicy 3 mm i zawiera 560 zwojów. Jego wysokość wynosi 240 mm, średnica zewnętrzna – 340 mm, a wewnętrzna - 265 mm.

Uzwojenie poddawano działaniu sił przemieszczających go wzdłuż promienia kolumny rdzenia i wykonywano rejestracje zależności częstotliwościowych admitancji w różnych położeniach uzwojenia względem kolumny. Pomiary wykonywano przy użyciu analizatora funkcji przenoszenia zawierającego: programowalny generator funkcji o napięciu 10 V i częstotliwości regulowanej do 10 MHz, oscyloskop cyfrowy i komputer z oprogramowaniem opracowanym w środowisku LabView [19]. Wyniki badań przedstawiono na rysunku 2.

Jednocześnie z rejestracją krzywych admitancji wykonywano pomiary parametrów uzwojenia w wybranych położeniach uzwojenia. Stosowano w tym celu miernik cyfrowy LCR typu Escort ELC-3131D. Na podstawie pomiarów stwierdzono, że przesunięcie uzwojenia wiąże się ze zmianą pojemności między uzwojeniem a rdzeniem. Po przemieszczeniu uzwojenia wzdłuż promienia kolumny o 0,6 cm od położenia współśrodkowego wartość tej pojemności wzrosła z 0,352 nF do 0,358 nF. Podczas przemieszczania uzwojenia wartości pozostałych parametrów elektrycznych uzwojenia praktycznie nie uległy zmianie.

model Stosujac przedstawiony matematyczny wykonano obliczenia zależności admitancji uzwojenia od częstotliwości w wybranych położeniach uzwojenia względem kolumny. W obliczeniach każda warstwa uzwojenia była modelowana tak, jak gdyby stanowiła oddzielne uzwojenie (w=7 - rys.1) odpowiednio połączone z sąsiednimi. Poszczególne warstwy podzielono na osiem sekcji (n=8 - rys.1). Celem obliczeń było potwierdzenie możliwości prowadzenia analizy zniekształceń uzwojeń na podstawie zmian kształtów teoretycznych charakterystyk czestotliwościowych wyznaczonych po uwzglednieniu zmian parametrów elektrycznych uzwojenia związanych Rozpoznanie charakteru z zniekształceniem. tych zależności ma podstawowe znaczenie dla identyfikacji uszkodzeń uzwojeń badanych metodą analizy odpowiedzi częstotliwościowej.



Rys. 2. Krzywe eksperymentalne admitancji uzwojenia przemieszczanego wzdłuż promienia kolumny rdzenia: 1 - s = 0.6 cm (uzwojenie przed przemieszczaniem);

2 - s = 0,4 cm; 3 - s = 0,2 cm; 4 - s = 0 cm

W obliczeniach uwzględniono tylko zmiany pojemności między przemieszczanym uzwojeniem a rdzeniem. Wyniki obliczeń admitancji uzwojenia przemieszczanego wzdłuż promienia kolumny rdzenia przedstawiono na rysunku 3. Do identyfikacji uszkodzenia wybrano fragment charakterystyki w zakresie 4-5 MHz ze względu na największy wpływ przemieszczenia uzwojenia na wartości admitacji w tym zakresie częstotliwości.

Drugim obiektem doświadczalnym był silnik elektryczny asynchroniczny o mocy 3 kW; 0,4/0,23 kV [20]. Uzwojenie stojana silnika doświadczalnego jest wykonane jako trapezowe rozmieszczone w 36 żłobkach. Długość jednej cewki uzwojenia wynosi 230 mm, a szerokość 145 mm. Uszkodzenia uzwoienia miały postać zwarć dwu, trzech oraz czterech sąsiednich zwojów w części uzwojenia położonej poza rdzeniem.

Obliczenia zależności częstotliwościowych admitancji uzwojenia silnika poprzedzały rejestracje tych zależności. Wyniki badań eksperymentalnych przedstawiono na rysunku 4. Efektem uszkodzenia uzwojenia jest zmniejszenie liczby zwojów, którego konsekwencją jest zarówno zmnieiszenie indukcyjności własnej jak i indukcyjności wzajemnych między sąsiednimi cewkami uzwojenia. Jak wynika z pomiarów, wykonanych miernikiem cyfrowym LCR typu Escort ELC-3131D, zwarcie kolejnych zwojów powodowało systematycznie zmniejszenie indukcyjności uzwojenia, z 18,07 mH, dla uzwojenia nieuszkodzonego, do 17,31 mH, dla uzwojenia ze zwartymi czterema sąsiednimi zwojami.



Rys. 3. Przebiegi teoretyczne zależności częstotliwościowych admitancji uzwojenia przemieszczanego wzdłuż promienia kolumny rdzenia: 1-s = 0,6 cm (uzwojenie przed przemieszczeniem); 2 - s = 0,4 cm; 3 - s = 0,2 cm; 4 - s = 0 cm



Rys. 4. Przebiegi doświadczalne admitancji uzwojenia jednej fazy silnika elektrycznego po kolejnych etapach uszkadzania: 1 - admitancja uzwojenia nieuszkodzonego, 2,3,4 - admitancje uzwojenia ze zwartymi kolejno: dwoma, trzema i czterema zwojami sąsiednimi

Pojemność między uzwojeniem a rdzeniem oraz wartość rezystancji uzwojenia nie ulegały natomiast zmianie podczas praktycznie badań. Rozłożenie zwieranych zwojów w żłobkach stojana jest przypadkowe. Powoduje to nieregularne zmiany indukcyjności wzajemnych pomiedzy uszkadzana cewka a cewkami sasiednimi. Zmiany te uwidaczniają się na wykresach przypadkowymi zmianami wartości maksymalnych funkcji częstotliwościowych admitancji uzwojenia po zwarciach kolejnych zwojów. Wyniki obliczeń zależności częstotliwościowych uzwojenia jednej fazy silnika przedstawiono na rysunku 5. Uszkodzenie uzwojenia uwzględniono w obliczeniach przez zmniejszenie w modelu wartości indukcyjności uszkodzonej cewki, odpowiednie do zmian tej wartości stwierdzonej w wyniku pomiarów tj. maksymalnie o 4,2 %. Zmniejszano wartości indukcyjności własnej jednej cewki oraz indukcyjności wzajemnych między uszkodzoną cewką a cewkami sąsiednimi uzwojenia.



Rys. 5. Przebiegi teoretyczne admitancji uzwojenia jednej fazy silnika elektrycznego przed uszkodzeniem i po zwarciu dwu sąsiednich zwojów: 1 - uzwojenie przed uszkodzeniem, 2 - uzwojenie ze zwartymi dwoma sąsiednimi zwojami

Podsumowanie

Przedstawiony model matematyczny uzwojeń stosowano do wyznaczania charakterystyk częstotliwościowych uzwojeń o zróżnicowanych konstrukcjach i parametrach. Badania obejmowały uszkodzenia o różnym charakterze uzwojeń. Uzwojenie transformatora energetycznego poddawano działaniu sił przemieszczających go jednostronnie do kolumny rdzenia. Uszkodzenia uzwojenia maszyny elektrycznej wynikały ze zwarć sąsiednich zwojów. Na podstawie badań wykazano, że zbliżanie uzwojenia w kierunku kolumny uwidacznia się wzrostem wartości maksymalnych charakterystyk częstotliwościowych admitancji. Wynikają one głównie ze zmian pojemności uzwojeniem a rdzeniem transformatora. miedzy Uszkodzenia uzwojeń maszyny powodowały zmniejszenie wartości maksymalnych funkcji częstotliwościowych admitancji. Były one efektem zmniejszania indukcyjności uzwojenia w wyniku zwarć wewnętrznych.

Z obliczeń wynika, że uwzględnienie w modelu elektrycznych matematycznym zmian parametrów uzwojeń, spowodowanych uszkodzeniami, prowadzi do zmian przebiegów teoretycznych charakterystyk częstotliwościowych admitancji zbliżonych do zależności eksperymentalnych. Obliczenia potwierdzają przydatność przedstawionego modelu matematycznego w badaniach uzwojeń transformatorów uszkodzeń i maszvn elektrycznych.

LITERATURA

- [1] Malewski R., Poulin B.: Impulse Testing of Power Transformers Using the Transfer Function Method. IEEE Trans. on Pow. Del., 1988, No. 3, pp. 476 - 489
- [2] Awadallah M. A., Morcos M. M.: Application of Al tools in Fault Diagnostisis of Electrical Machines and Drivers - an Overview IEEE Trans. on En. Conv., No. 8, 2003, pp. 245 - 251
- [3] Florkowski M., Furgał J., Saaranen J.: Motor Wwinding Quality Assessment Based on Frequency Response Analysis 13th Int. Symp. on High Voltage Engineering ISH'2003 (Delft), 2003, paper 220

- [4] Leibfriend T., Christian J., Feser K.: Transfer Function Method to Diagnose Axial Displacement and Radial Deformation of Transformer Windings. *IEEE Trans. on Pow. Deliv.*, Vol. 18, No. 2, April, 2003, pp. 493 – 505
- [5] Wang M., Vandermaar A. J.: Evaluation of Frequency Response Analysis Data. 12th Int. Symp. on High Voltage Engineering, 2001, pap. 6 - 27
- [6] Malewski R., Szrot M., Zaleski R.: Postępy w modelowaniu transformatora do wykrywania odkształceń uzwojeń. Energetyka - Zeszyt Temat. Nr VI: Konf. Nauk.-Techn.: Kołobrzeg-Dźwirzyno, 20 - 22 kwietnia 2005, str. 1-10
- [7] Rahimpour E., Christian J., Feser K., Mohseni H.: Calculation of the Transfer Function to Diagnose Axial Displacement and Radial Deformation of Transformer Windings. 12th Int. Symp. on High Volt. Eng., 2001, pap. 7 - 41
- [8] Florkowski M., Furgał J.: Experimental and Theoretical Determination of Transfer Function of Transformer Windings. Arch. of Electr. Engineering., Warsaw, Vol. LII, No. 2, 2003, pp. 137 - 152
- [9] Rahimpour E., Christian J., Feser K., Mohseni H.: Modellierung der Transformatorwicklung zur Berechnung der Übertragungsfunktion für die Diagnose von Transformatoren. *Elektrie*, Berlin, 54, 2000, s. 18 – 31
- [10] Mobello E.E., Möller K.: New Power Transformer Model for the Calculation of Electromagnetic Resonant Transient Phenomena Including Frequency-Dependent Losses. *IEEE Trans. on Pow. Deliv.*, Vol. 15, No 1, Jan., 2000, pp. 167 - 174
- [11] Shibuya Y., Fujita S.: High Frequency Model and Transient Response of Transformer Windings. *Transm. and Distrib. Conf. And Exhib., Asia Pacific, IEEE/PES*, Vol. 3, 2002, pp. 1839 - 1844
- [12] Massarini A., Kazimierczuk M. K., Grandi G.: Lumped Parameter Model for Single-and Multiple-Layer Inductors. Proc. Power Electron. Specialist. Conf. (Baveno), June 1996, pp. 295 - 301
- [13] Mombello E. E., Ratta G., Rivera J. F.: Study of Internal Stresses in Transformer Windings Due to Lightning Transient Phenomena. *Electric Power System Research*, No. 21, 1991, pp. 161 - 172
- [14] de Leon F., Semlyen A.: Detailed Modelling of Eddy Current Effects for Transformer Transients. *IEEE Trans. on Pow. Deliv.*, Vol. 9, No 2, April, 1994, pp. 1143 - 1150
- [15] Grandi G, Casadei D, Massarini A.: High frequency lumped parameter model for ac motor windings. EPE Conf. Proc. 1997, pp. 2.578-2.583
- [16] Heller B., Veverka A.: Surge phenomena in electrical machines London Iliffe Books Ltd, 1968
- [17] Guardado J. L., Cornick K. J. A.: Computer model for calculating steep-fronted surge distribution in machine windings. *IEEE Trans. on En. Conv.*, No. 4, 1989, pp. 95-101
- [18] Florkowski M., Furgał J.: Detection of Transformer Windings Deformations Based on the Transfer Function -Measurements and Simulations. *Meas. Sc. and Techn.*, No. 14, 2003, pp. 1986 – 1992
- [19] Florkowski M.: Transfer Function Based Diagnostics of Transformers - FRA User Guide. ABB Corporate Research – Int. Report, 1999
- [20] Florkowski M., Furgał J.: The detection of winding faults in electrical machines using the frequency response analysis method. *Meas. Sc. and Techn.*, No. 15, 2004, pp. 2067-2074

furgal@uci.agh.edu.pl

Autorzy: dr inż. Marek Florkowski, ABB Corporate Research, 31 - 038 Kraków, ul. Starowiślna 13A, e-mail: marek.florkowski@pl.abb.com dr hab. inż. Jakub Furgał, Akademia Górniczo-Hutnicza, Katedra Elektroenergetyki, 30 - 059 Kraków, al. Mickiewicza 30, e-mail: